

# TCUV23080

Telezentrisches UV-Objektiv

OPTO ENGINEERING

## ZUSATZANGABEN

Vergößerung	(x)	0.110
-------------	-----	-------

### Bildbereich des Objekts

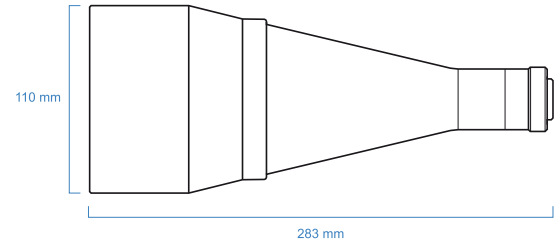
mit 1/3"-Detektor (4.8 x 3.6 mm)	(mm x mm)	43.5 x 32.6
mit 1/2.5"-Detektor (5.70 x 4.28 mm)	(mm x mm)	32.6 x 24.4
mit 1/2"-Detektor (6.4 x 4.8 mm)	(mm x mm)	58.0 x 43.5
mit 1/1.8"-Detektor (7.13 x 5.37 mm) (8)	(mm x mm)	64.8 x 48.5
mit 2/3"-Detektor (8.8 x 6.6 mm)	(mm x mm)	79.7 x 59.8

### Optische Angaben

Arbeitsabstand (1)	(mm)	221.0
wF/# (2)		8
Telezentrie (3)	(deg)	< 0.08
Verzeichnung (4)	(%)	< 0.08
Schärfentiefe (5)	(mm)	54.5
CTF@ 70 lp/mm (6)	(%)	> 40

### Mechanische Angaben

Phase adjustment (10)		
Mount		C
Länge (7)	(mm)	283.0
Durchmesser	(mm)	116.0
Gewicht	(g)	1600



## HINWEISE

- Arbeitsabstand: Abstand zwischen der vorderen Linse und dem Objekt. Dieser Abstand muss innerhalb von +/-3 % des nominalen Werts liegen, um maximale Auflösung und minimale Verzeichnung zu gewährleisten.
- Effektive Blendenzahl (wF/#): Die reale Blendenzahl eines als Makro verwendeten Objektivs. Objektive mit kleinerer Apertur (höhere wF#) können auf Anfrage geliefert werden.
- Maximale Steigung der Hauptstrahlen im Objektiv: Beim Konvertieren in Milliradian gibt die Telezentrie die maximale Messabweichung für jeden Millimeter der Objektverschiebung an. Es sind typische (Durchschnittsproduktion) und maximale (garantierte) Werte angegeben.
- Abweichung von einem realen zu einem idealen, verzeichnungsfreien Bild in Prozent: Es sind typische (Durchschnittsproduktion) und maximale (garantierte) Werte angegeben.
- An den Rändern der Schärfentiefe kann das Bild noch für Messungen verwendet werden. Für ein sehr scharfes Bild muss allerdings die Hälfte der Schärfentiefe angewendet werden.
- Nominalwert.
- Gemessen vom vorderen Ende der Mechanik zum Kameraflansch.
- Mit 1/1.8"-Detektoren (8.9 mm diagonal) kann das Sichtfeld von TCUV 12 XXX- Objektiv durch Vignettierung in den Ecken gestört werden, weil die Objektive auf 1/2"-Detektoren (8 mm diagonal) zugeschnitten sind.
- Das Zeichen "Ø =", bedeutet, dass das Bild eines runden Objektes mit diesem Durchmesser komplett in den Detektor eingezeichnet werden kann.
- Gibt die Möglichkeit einer integrierten Phaseinstellung der Kamera an.

